

$$x(t) = v_0 \cos \alpha t \quad (1)$$

$$y(t) = -\frac{1}{2}gt^2 + v_0 \sin \alpha t + y_0 \quad (2)$$

$$z(t) = 0 \quad (3)$$

$$\textcircled{1} \quad v_x = \frac{dx}{dt} = \frac{d}{dt}(v_0 \cos \alpha t) = v_0 \cos \alpha t$$

$$v_y = \frac{dy}{dt} = \frac{d}{dt}\left(-\frac{1}{2}gt^2 + v_0 \sin \alpha t + y_0\right) = -gt + v_0 \sin \alpha t$$

$$v_z = \frac{dz}{dt} = 0$$

$$a_x = \frac{dv_x}{dt} = \frac{d}{dt}(v_0 \cos \alpha t) = 0$$

$$a_y = \frac{dv_y}{dt} = \frac{d}{dt}(-gt + v_0 \sin \alpha t) = -g$$

$$a_z = \frac{dv_z}{dt} = 0$$

$$\begin{aligned} \textcircled{2} \quad \vec{a} \cdot \vec{v} &= a_x \times v_x + a_y \times v_y + a_z \times v_z \\ &= 0 \times v_x + (-g)(-gt + v_0 \sin \alpha t) + 0 \times 0 \\ &= g(-v_0 \sin \alpha t + gt) \end{aligned}$$

$$\vec{a} \cdot \vec{v} \geq 0 \quad \text{si} \quad t \geq \frac{v_0 \sin \alpha t}{g} \quad (\text{mot accéléré})$$

$$\vec{a} \cdot \vec{v} \leq 0 \quad \text{si} \quad t \leq \frac{v_0 \sin \alpha t}{g} \quad (\text{— déceléré}).$$

$\textcircled{3}$ L'équation de la trajectoire est la fonction $f(x, y, z)$ où le temps n'apparaît plus. $(3) \Rightarrow$ la trajectoire est dans un plan.

$$(1) \Rightarrow t = \frac{x}{v_0 \cos \alpha}$$

$$\begin{aligned} (2) \Rightarrow y &= -\frac{1}{2}gt^2 + v_0 \sin \alpha t + y_0 \\ &= -\frac{1}{2}g\left(\frac{x^2}{v_0^2 \cos^2 \alpha}\right)^2 + v_0 \sin \alpha t \times \frac{x}{v_0 \cos \alpha} + y_0 \end{aligned}$$

$$\boxed{y = -\frac{gx^2}{2v_0^2 \cos^2 \alpha} + x \tan \alpha + y_0} \quad \tan \alpha = \frac{\sin \alpha}{\cos \alpha}$$

C'est l'équation d'une parabole (de la forme $y = ax^2 + bx + c$)